



## baelz 7020A

### POSITIONNEUR NUMÉRIQUE

Intégré au servomoteur électrique linéaire baelz 373-E45 / baelz 373-E66  
 Intégré au servomoteur électrique rotatif baelz 375-E42  
 Réglage avec commutateurs DIP et LED ou Modbus.

### AVANTAGES EN UN COUP D'ŒIL

- Auto-adaptation (régulateur, hystérésis, temps de course de la vanne)
- Détection et suppression des signaux parasites
- Fonctions de détection de défauts et d'alarme - par ex. position de sécurité
- Logiciel de paramétrage WTP (Modbus RTU) gratuit
- Facilité d'utilisation et montage sur servomoteur optimisé
- Courbes caractéristiques variables à haute résolution

### Caractéristiques techniques du positionneur baelz 7020A

Sorties analogiques	0/2...10 V et 0/4...20 mA	Interface	RS485 Modbus RTU
Entrée analogique	0/2...10 V ou 0/4...20 mA Précision de mesure 0,1 %	Commande	12 commutateurs DIP / fonctionnement avancé avec logiciel gratuit Winbas Tools Par / mode Modbus
Sorties numériques	2 contacts auxiliaires inverseurs libres de potentiel, à réglage libre, max. 250 V, 4 A, charge de contact min. Sorties numériques : 10 V / 100 mA	Alimentation électrique	230 V, 50/60 Hz; option 115 V, 50/60 Hz ; 24 V, 50/60 Hz ;
Entrée numérique	1 à réglage libre (par ex. commutation été/hiver), I <sub>max</sub> 5 mA, low=0...5 V DC, high=9...38 V DC, R <sub>e</sub> = 5 kΩ	Fusible	interne 1,6 A/T
Tension d'alimentation	24 V DC, I <sub>max</sub> = 5 mA	Puissance absorbée	Environ 5 VA
Raccord	Bornes à ressort PUSH IN	Poids	env. 0,2 kg
		Température ambiante	0 ... 50 °C
		Humidité ambiante	5 ... 90 % (sans condensation)

### Schéma de raccordement de baelz 7020A - exemple avec le servomoteur électrique linéaire baelz 373-E45

